

## Лекция №17. Расчеты

Сегодня поговорим про расчеты. Буду пороть правду-матку. Всемирные секреты всем и даром.

Расчеты бывают разные. Бьюсь об заклад, что большинству из вас до сих пор приходилось сталкиваться с расчетом чего-то весьма ограниченное количество раз. Как правило, для расчета дается какая-то формула или система формул (первая лабораторная), либо набор правил, которые затруднительно сформулировать в виде системы формул (вторая и третья лабораторные).

Для первого типа программирование довольно очевидно: как правило, используются какие-то итерационные формулы, реализуемые рекурсивно или в виде циклов. Какое-то время моей жизни я довольно много считал несобственных двойных и тройных интегралов. Примерно того вида, что был в конце прошлой лекции. Дам несколько подсказок:

1. методов интегрирования придумано великое множество и ограничиваться совсем одним, особенно если он требует много времени и не дает стабильного результата, не стоит;
2. Есть возможность найти нужную квадратуру (количество точек в интегрировании) под любое количество точек, но, как правило, в этом нет смысла — лучше разбить интервал интегрирования на большое количество кусков, каждый из которых интегрируется проверенной кубатурой. Я чаще всего пользовался методом Гаусса по 16 точкам. Точность достаточно высока, и существенно не растёт, если увеличивать порядок. Под точностью я имею в виду не абстрактное интегрирование одного и того же интервала двумя разными методами, а точность при интегрировании одного большого набора отрезков при примерном равенстве времен расчета.

$$\int_a^b f(x)dx = \sum_i \int_{a_i}^{b_i} f(x)dx \quad (1)$$

3. Не нужно пользоваться для интегрирования методом прямоугольников.
4. Я сказал, **не нужно пользоваться для интегрирования методом прямоугольников.**
5. Используйте метод Монте-Карло для интегрирования только в крайних случаях, когда нужно на бегу написать программу для расчета

величины, жизненно вам необходимой с крайне невысокой точностью, но чтобы расчет завершился примерно в течение недели (это намек, что метод Монте-Карло использовать не стоит совсем).

6. Если у вас не крайне сложная функция, нет очень быстрых осцилляций, то спокойно пользуйтесь методом Гаусса, только надо коэффициенты в справочнике взять
7. Если у вас на расчет формула с особыми точками и быстро осциллирующими функциями, вы явно свернули не туда, зачем вам наука?
8. Но все же. Перед расчетом нужно внимательно рассмотреть подынтегральное выражение и проанализировать примерное его поведение. Найти особые точки и попытаться от них избавиться, но если не получается, придется пользоваться леммой Жордана и гнуть комплексный контур. Если вам придется такое делать, то это не сложно, но громоздко.
9. Судя по коду многих из вас, над оптимизацией вы не задумываетесь, это плохо. Нужно писать:
  - Коротко и понятно
  - С комментариями
  - Переменные не должны называться a,b,c,d, и не должны `ThisIsVariableForXaxisCounterForProgramInnerLoop`
  - По возможности, выделяйте функции
  - Функции должны быть не слишком длинными — так логика их работы легче анализируется и проверяется
  - ООП — штука совершенно прекрасная, но не нужно надеяться на автоматические системы. Высвобождайте память сами, удаляйте объекты, не пользуйтесь по возможности автоматическими структурами, работу которых не понимаете (я про вектор например)
10. Нет, я не против использования высокоуровневых языков и их сложных примитивов, но для расчетов? Для расчетов это не просто блажь, это легко может сделать секундный расчет часовым.

В конце приведу небольшой код из старых времен для расчета интегралов.

С задачей описания функции по ее дифференциальному уравнению методом Рунге-Кутты вы уже столкнулись, так вот, по сути там использовались прямые численные методы. То есть вы знаете уравнение, знаете начальные условия — и пошли моделировать дискретизованную систему. Так

сейчас считается почти все, что угодно. Но есть один огромный недостаток — высокая требовательность к вычислительным ресурсам. Она действительно гигантская.

Если останется время и желание (у меня), постараюсь рассказать про FDTD (finite defined time dependence) — метод прямого численного моделирования распространения электромагнитных полей.

Второй тип задач. Которые сформулированы например как во второй лабораторной работе. Тут все просто и сложно одновременно. С одной стороны, это не формулы, тут не нужно думать, как их понять, какие методы использовать. С другой стороны, именно в таких задачах нужно составлять проект расчета до написания программы. Продумать полностью всю систему хранения данных, продумать последовательность выполнения операций, и только после этого садиться писать код. То есть по-хорошему, вы сначала пишете отчет по проекту, а только потом проект. Кроме предложенных лабораторных работ и еще пары-тройки клеточных автоматов и других дискретных распределенных систем, мне нечего привести в пример таких моделей. Про Ва-тор, Жизнь и ОДА я рассказывал достаточно подробно, в них есть, безусловно, общие части, но во многом они разнятся. Так что универсального метода расчета клеточных автоматов не существует. Метод придется придумывать при возникновении задачи.

С другой стороны, можно поучиться писать игры с нуля. Не с использованием движка. С нуля. Это и есть то самое математическое моделирование в чистом виде.

## Контрольные вопросы

1. Как рассчитать / задать скорость объекта в дискретно определенной системе
2. Опишите вкратце метод интегрирования прямоугольниками и метод Монте-Карло
3. В чем основной недостаток прямых численных методов?

## 1 Приложение

```
module integrlib
```

```
  type limits
    double precision :: lower, upper
    integer :: qnt
  end type limits
  double precision, dimension(8) :: carr, warr
```

```

data carr /&
  0.989400934991649923596_8, 0.944575023073232576078_8,&
  0.865631202387831743880_8, 0.755404408355003033895_8,&
  0.617876244402643748447_8, 0.458016777657227386342_8,&
  0.281603550779258913230_8, 0.095012509837637440185_8/
data warr /&
  0.027152459411754094852_8, 0.062253523938647892863_8,&
  0.095158511682492784810_8, 0.124628971255533872052_8,&
  0.149595988816576732081_8, 0.169156519395002538189_8,&
  0.182603415044923588867_8, 0.189450610455068496285_8/
integer :: tqnt = 2

```

contains

```

subroutine uintgss(intlim1,intfnc,rsl)
  implicit none
  double precision :: plim1,stp1
  double precision :: rsl
  TYPE(limits) :: intlim1
  integer :: fcnt1,scnt1
  interface
    function intfnc(prm1) result(rsl)
      double precision :: prm1,rsl
    end function intfnc
  end interface
  stp1 = (intlim1%upper - intlim1%lower) / real(intlim1%qnt)
  rsl=0._8;
  do scnt1=1,intlim1%qnt;
    plim1=intlim1%lower+(scnt1-1)*stp1
    do fcnt1=1,8
      rsl=rsl+warr(fcnt1)*( &
        intfnc(&
          plim1+.5_8*stp1*(1._8+carr(fcnt1))&
        )+&
        intfnc(&
          plim1+.5_8*stp1*(1._8-carr(fcnt1))&
        )&
      )
    end do
  end do
  rsl=rsl*.5_8*stp1
end subroutine uintgss

```

```

subroutine dintgss(intlim1,intlim2,intfnc,rsl)
  implicit none
  double precision :: plim1,stp1,plim2,stp2
  double precision :: rsl
  TYPE(limits) :: intlim1,intlim2
  integer :: fcnt1,scnt1,fcnt2,scnt2

```

```

interface
  function intfnc(arg1,arg2) result(rsl)
    double precision :: arg1,arg2,rsl
  end function intfnc
end interface
stp1 = (intlim1%upper - intlim1%lower) / real(intlim1%qnt)
stp2 = (intlim2%upper - intlim2%lower) / real(intlim2%qnt)
rsl=0._8;
do scnt2=1,intlim2%qnt
  plim2=intlim2%lower+(scnt2-1)*stp2
  do scnt1=1,intlim1%qnt;
    plim1=intlim1%lower+(scnt1-1)*stp1
    do fcnt2=1,8
      do fcnt1=1,8
        rsl=rsl+warr(fcnt1)*warr(fcnt2)*( &
          intfnc(&
            plim1+.5*_8*stp1*(1._8+carr(fcnt1)),&
            plim2+.5*_8*stp2*(1._8+carr(fcnt2))&
          )+&
          intfnc(&
            plim1+.5*_8*stp1*(1._8+carr(fcnt1)),&
            plim2+.5*_8*stp2*(1._8-carr(fcnt2))&
          )+&
          intfnc(&
            plim1+.5*_8*stp1*(1._8-carr(fcnt1)),&
            plim2+.5*_8*stp2*(1._8+carr(fcnt2))&
          )+&
          intfnc(&
            plim1+.5*_8*stp1*(1._8-carr(fcnt1)),&
            plim2+.5*_8*stp2*(1._8-carr(fcnt2))&
          )&
        )
      end do
    end do
  end do
end do
rsl=rsl*.25*_8*stp1*stp2
end subroutine dintgss

subroutine uint(intfnc, tablim, intlim1, tabprm)
  implicit none
  include 'mpif.h'
  TYPE(limits) :: tablim, intlim1
  double precision, allocatable, dimension(:) :: farr, parr
  double precision :: tim1, tim2, tim3, tabprm, tabstp
  integer :: bcnt, ecnt, cnt, tcnt1, tcnt2!, tqnt
  integer :: MPI_size, MPI_rank, MPI_err, Status(MPI_status_size)

interface
  function intfnc(prm1) result(rsl)

```

```

    double precision :: prm1,rs1
end function intfnc
end interface

call MPI_Init(MPI_err)
call MPI_COMM_SIZE(MPI_COMM_WORLD, MPI_size, MPI_err)
call MPI_COMM_RANK(MPI_COMM_WORLD, MPI_rank, MPI_err)

bcnt = int(MPI_rank * tablim%qnt / real(MPI_size)) + 1
ecnt = int((MPI_rank + 1) * tablim%qnt / real(MPI_size))
tabstp = (tablim%upper - tablim%lower) / real(tablim%qnt)
if(MPI_rank.ne.0)then
    allocate(parr(bcnc : ecnc))

    do cnt=bcnc, ecnc
        tabprm = tablim%lower + tabstp * (cnt - .5)
        call uintgss(intlim1, intfnc, parr(cnt))
    end do

    call MPI_SEND(parr,ecnc - bcnc + 1, MPI_REAL8, 0, MPI_rank,&
        MPI_COMM_WORLD, MPI_err)
    deallocate(parr)
else
    tim1 = MPI_Wtime(); tim3 = tim1
    tcnc2 = 0; ! tqnt = 10;

    allocate(farr(tablim%qnt))

    do cnt=1, ecnc
        tcnc1 = int(100 * cnt / real(ecnc * tqnt)); if(tcnc1 > tcnc2) then;
        tcnc2 = tcnc1; tim2= MPI_Wtime();
        write(0,'(i3,"% completed on ",f12.3," s. overall: ", f12.3, " s.)') &
            tcnc2 * tqnt, tim2 - tim3, tim2 - tim1; tim3 = tim2; end if

        tabprm = tablim%lower + tabstp * (cnt - .5)
        call uintgss(intlim1, intfnc, farr(cnt))
    end do

    do cnt = 1, MPI_size - 1
        bcnc = int(cnt * tablim%qnt / real(MPI_size)) + 1;
        ecnc = int((cnt + 1) * tablim%qnt / real(MPI_size));
        call MPI_RECV(farr(bcnc : ecnc), ecnc - bcnc + 1, MPI_REAL8, cnt, cnt,&
            MPI_COMM_WORLD, Status, MPI_err)
    end do

    do cnt = 1, tablim%qnt
        tabprm = tablim%lower + tabstp * (cnt - .5)
        print*, tabprm, farr(cnt)
    end do

```

```

    deallocate(farr)
end if

    call MPI_finalize(MPI_err);
end subroutine uuint

subroutine uint(intfnc, tablim, intlim1, intlim2, tabprm)
    implicit none
    include 'mpif.h'
    TYPE(limits) :: tablim, intlim1, intlim2
    double precision, allocatable, dimension(:) :: farr, parr
    double precision :: tim1, tim2, tim3, tabprm, tabstp
    integer :: bcnt, ecnt, cnt, tcnt1, tcnt2!, tqnt
    integer :: MPI_size, MPI_rank, MPI_err, Status(MPI_status_size)

    interface
        function intfnc(prm1,prm2) result(rsl)
            double precision :: prm1,prm2,rsl
        end function intfnc
    end interface

    call MPI_Init(MPI_err)
    call MPI_COMM_SIZE(MPI_COMM_WORLD, MPI_size, MPI_err)
    call MPI_COMM_RANK(MPI_COMM_WORLD, MPI_rank, MPI_err)

    bcnt = int(MPI_rank * tablim%qnt / real(MPI_size)) + 1
    ecnt = int((MPI_rank + 1) * tablim%qnt / real(MPI_size))
    tabstp = (tablim%upper - tablim%lower) / real(tablim%qnt)
    if(MPI_rank.ne.0)then
        allocate(parr(bcnt : ecnt))

        do cnt=bcnt, ecnt
            tabprm = tablim%lower + tabstp * (cnt - .5)
            call dintgss(intlim1, intlim2, intfnc, parr(cnt))
        end do

        call MPI_SEND(parr,ecnt - bcnt + 1, MPI_REAL8, 0, MPI_rank,&
            MPI_COMM_WORLD, MPI_err)
        deallocate(parr)
    else
        tim1 = MPI_Wtime(); tim3 = tim1
        tcnt2 = 0; ! tqnt = 10;

        allocate(farr(tablim%qnt))

        do cnt=1, ecnt
            tcnt1 = int(100 * cnt / real(ecnt * tqnt)); if(tcnt1 > tcnt2) then;
            tcnt2 = tcnt1; tim2= MPI_Wtime();
            write(0,'(i3,"% completed on ",f12.3," s. overall: ", f12.3, " s.)') &
                tcnt2 * tqnt, tim2 - tim3, tim2 - tim1; tim3 = tim2; end if
        end do
    end if
end subroutine uint

```

```

        tabprm = tablim%lower + tabstp * (cnt - .58)
        call dintgss(intlim1, intlim2, intfnc, farr(cnt))
    end do

    do cnt = 1, MPI_size - 1
        bcnt = int(cnt * tablim%qnt / real(MPI_size)) + 1;
        ecnt = int((cnt + 1) * tablim%qnt / real(MPI_size));
        call MPI_RECV(farr(bcnt : ecnt), ecnt - bcnt + 1, MPI_REAL8, cnt, cnt,&
            MPI_COMM_WORLD, Status, MPI_err)
    end do

    do cnt = 1, tablim%qnt
        tabprm = tablim%lower + tabstp * (cnt - .58)
        print*, tabprm, farr(cnt)
    end do

    deallocate(farr)
end if

call MPI_finalize(MPI_err);
end subroutine udint

subroutine duint(intfnc, tablim1, tablim2, intlim1, tabprm1, tabprm2)
    implicit none
    include 'mpif.h'
    TYPE(limits) :: tablim1, tablim2, intlim1
    double precision, allocatable, dimension(:) :: farr, parr
    double precision :: tim1, tim2, tim3, tabprm1, tabprm2, tabstp1, tabstp2
    integer :: bcnt, ecnt, cnt, tcnt1, tcnt2
    integer :: MPI_size, MPI_rank, MPI_err, Status(MPI_status_size)

    interface
        function intfnc(arg1) result(rs1)
            double precision :: arg1,rs1
        end function intfnc
    end interface

    call MPI_Init(MPI_err)
    call MPI_COMM_SIZE(MPI_COMM_WORLD, MPI_size, MPI_err)
    call MPI_COMM_RANK(MPI_COMM_WORLD, MPI_rank, MPI_err)

    bcnt = int(MPI_rank * tablim1%qnt * tablim2%qnt / real(MPI_size)) + 1
    ecnt = int((MPI_rank + 1) * tablim1%qnt * tablim2%qnt / real(MPI_size))
    tabstp1 = (tablim1%upper - tablim1%lower) / real(tablim1%qnt)
    tabstp2 = (tablim2%upper - tablim2%lower) / real(tablim2%qnt)
    if(MPI_rank.ne.0)then
        allocate(parr(bcnt : ecnt))

        do cnt=bcnt, ecnt

```



```

        tabprm1 = tablim1%lower + tabstp1 * (mod(cnt-1,tablim1%qnt) + .5_8)
        tabprm2 = tablim2%lower + tabstp2 * ((cnt-1)/tablim1%qnt + .5_8)
        call uintgss(intlim1, intfnc, parr(cnt))
    end do

    call MPI_SEND(parr,ecnt - bcnt + 1, MPI_REAL8, 0, MPI_rank,&
        MPI_COMM_WORLD, MPI_err)
    deallocate(parr)
else
    tim1 = MPI_Wtime(); tim3 = tim1
    tcnt2 = 0;

    allocate(farr(tablim1%qnt*tablim2%qnt))

    do cnt=1, ecnt
        tcnt1 = int(100 * cnt / real(ecnt * tqnt)); if(tcnt1 > tcnt2) then;
        tcnt2 = tcnt1; tim2= MPI_Wtime();
        write(0,'(i3,"% completed on ",f12.3," s. overall: ", f12.3, " s.)') &
            tcnt2 * tqnt, tim2 - tim3, tim2 - tim1; tim3 = tim2; end if

        tabprm1 = tablim1%lower + tabstp1 * (mod(cnt-1,tablim1%qnt) + .5_8)
        tabprm2 = tablim2%lower + tabstp2 * ((cnt-1)/tablim1%qnt + .5_8)
        call uintgss(intlim1, intfnc, farr(cnt))
    end do

!   do cnt = 1, MPI_size - 1
    cnt = 1
    do while(cnt < MPI_size)
        bcnt = int(cnt * tablim1%qnt * tablim2%qnt / real(MPI_size)) + 1;
        ecnt = int((cnt + 1) * tablim1%qnt * tablim2%qnt / real(MPI_size));
        call MPI_RECV(farr(bcnt : ecnt), ecnt - bcnt + 1, MPI_REAL8, cnt, cnt,&
            MPI_COMM_WORLD, Status, MPI_err)
        cnt = cnt + 1
    end do
!   end do

    do cnt = 1, tablim1%qnt*tablim2%qnt
        tabprm1 = tablim1%lower + tabstp1 * (mod(cnt-1,tablim1%qnt) + .5_8)
        tabprm2 = tablim2%lower + tabstp2 * ((cnt-1)/tablim1%qnt + .5_8)
        print*, tabprm1, tabprm2, farr(cnt)
        if(mod(cnt,tablim1%qnt).eq.0)print*
    end do

    deallocate(farr)
end if

    call MPI_finalize(MPI_err);
end subroutine duint

subroutine ddint(intfnc, tablim1, tablim2, intlim1, intlim2, tabprm1, tabprm2)

```

```

implicit none
include 'mpif.h'
TYPE(limits) :: tablim1, tablim2, intl1m1, intl1m2
double precision, allocatable, dimension(:) :: farr, parr
double precision :: tim1, tim2, tim3, tabprm1, tabprm2, tabstp1, tabstp2
integer :: bcnt, ecnt, cnt, tcnt1, tcnt2!, tqnt
integer :: MPI_size, MPI_rank, MPI_err, Status(MPI_status_size)

interface
  function intfnc(arg1,arg2) result(rs1)
    double precision :: arg1,arg2,rs1
  end function intfnc
end interface

call MPI_Init(MPI_err)
call MPI_COMM_SIZE(MPI_COMM_WORLD, MPI_size, MPI_err)
call MPI_COMM_RANK(MPI_COMM_WORLD, MPI_rank, MPI_err)

bcnt = int(MPI_rank * tablim1%qnt * tablim2%qnt / real(MPI_size)) + 1
ecnt = int((MPI_rank + 1) * tablim1%qnt * tablim1%qnt / real(MPI_size))
tabstp1 = (tablim1%upper - tablim1%lower) / real(tablim1%qnt)
tabstp2 = (tablim2%upper - tablim2%lower) / real(tablim2%qnt)
if(MPI_rank.ne.0)then
  allocate(parr(bcnt : ecnt))

  do cnt=bcnt, ecnt
    tabprm1 = tablim1%lower + tabstp1 * (mod(cnt-1,tablim1%qnt) + .5_8)
    tabprm2 = tablim2%lower + tabstp2 * ((cnt-1)/tablim1%qnt + .5_8)
    call dintgss(intlim1, intlim2, intfnc, parr(cnt))
  end do

  call MPI_SEND(parr,ecnt - bcnt + 1, MPI_REAL8, 0, MPI_rank,&
    MPI_COMM_WORLD, MPI_err)
  deallocate(parr)
else
  tim1 = MPI_Wtime(); tim3 = tim1
  tcnt2 = 0;

  allocate(farr(tablim1%qnt*tablim2%qnt))

  do cnt=1, ecnt
    tcnt1 = int(100 * cnt / real(ecnt * tqnt)); if(tcnt1 > tcnt2) then;
    tcnt2 = tcnt1; tim2= MPI_Wtime();
    write(0, '(i3,"% completed on ",f12.3," s. overall: ", f12.3, " s.)') &
      tcnt2 * tqnt, tim2 - tim3, tim2 - tim1; tim3 = tim2; end if

    tabprm1 = tablim1%lower + tabstp1 * (mod(cnt-1,tablim1%qnt) + .5_8)
    tabprm2 = tablim2%lower + tabstp2 * ((cnt-1)/tablim1%qnt + .5_8)
    call dintgss(intlim1, intlim2, intfnc, farr(cnt))
  end do

```

```

do cnt = 1, MPI_size - 1
  bcnt = int(cnt * tablim1%qnt * tablim2%qnt / real(MPI_size)) + 1;
  ecnt = int((cnt + 1) * tablim1%qnt * tablim2%qnt / real(MPI_size));
  call MPI_RECV(farr(bcnt : ecnt), ecnt - bcnt + 1, MPI_REAL8, cnt, cnt,&
    MPI_COMM_WORLD, Status, MPI_err)
end do

do cnt = 1, tablim1%qnt*tablim2%qnt
  tabprm1 = tablim1%lower + tabstp1 * (mod(cnt-1,tablim1%qnt) + .5_8)
  tabprm2 = tablim2%lower + tabstp2 * ((cnt-1)/tablim1%qnt + .5_8)
  print*, tabprm1, tabprm2, farr(cnt)
  if(mod(cnt,tablim1%qnt).eq.0)print*
end do

  deallocate(farr)
end if

  call MPI_finalize(MPI_err);
end subroutine ddint

end module integrlib

module rayprop
  real(8) :: xsrc, zsrc, eps1, eps2, zbrd
contains

  subroutine optlng(x,z,delay,coef)
    implicit none
    real(8) :: x, z, delay, coef, sq, n, xrt, lng, sinp, sint, cosp, cost
    real(8) :: a,b,c,d,e,c1,c2
    sq(x)=x*x; n = sqrt(eps2 / eps1)
    if(z > zbrd) then
      xrt = xsrc + (x-xsrc)*(zsrc-zbrd)/(zsrc+z-2._16*zbrd)
      lng = sqrt(sq(x-xsrc)+sq(zsrc+z-2*zbrd))
      delay = lng*sqrt(eps1)
      sinp = (x-xsrc)/lng; sint = n*sinp
      cosp = sqrt(1-sq(sinp)); cost = sqrt(1-sq(sint))
      coef = (cosp/sqrt(eps2)-cost/sqrt(eps1))/(cosp/sqrt(eps2)+cost/sqrt(eps1))
    else
      c1 = (z-zbrd)*(z-zbrd)/(1._16-n*n)
      c2 = -n*n*(zsrc-zbrd)*(zsrc-zbrd)/(1._16-n*n)
      a = 1._16; b = -2._16*(x-xsrc)
      c = c1+c2+(x-xsrc)*(x-xsrc)
      d = -2._16*c2*(x-xsrc)
      e = c2*(x-xsrc)*(x-xsrc)
      xrt = point4(a,b,c,d,e) + xsrc
      lng = sqrt(sq(xrt-xsrc)+(zbrd-zsrc))
      sinp = (xrt-xsrc)/lng; sint = n*sinp
      delay = lng*sqrt(eps1)+sqrt(eps2*(sq(x-xrt)+sq(z-zbrd)))
    end if
  end subroutine
end module

```

```

    cosp = sqrt(1-sq(sinp)); cost = sqrt(1-sq(sint))
    coef = 2.*16*cosp/sqrt(eps2)/(cosp/sqrt(eps2)+cost/sqrt(eps1))
end if
end subroutine optlng

function point4(a,b,c,d,e) result(x)
  implicit none
  real(8) :: a,b,c,d,e
  real(8) :: alpha,beta,gamma
  complex(8) :: y,W,V,K,P,Q,R,U,x,x1,x2,x3,x4
  alpha = (-3.*16*b*b/(8.*16*a)+c)/a; beta = ((b*b/(4.*16*a)-c)*b/(2*a)+d)/a
  gamma = (((-3.*16*b*b/(16.*16*a)+c)*b/(4.*16*a)-d)*b/(4.*16*a)+e)/a
  P = - alpha*alpha/12.*16-gamma
  Q = - alpha*alpha*alpha/108.*16+alpha*gamma/3.*16-beta*beta/8.*16
  R = - Q/2.*16+sqrt(Q*Q/4.*16+P*P*P/27.*16)
  U = sqrt3(R); y = -5.*16/6.*16*alpha+U-P/(3.*16*U)
  W = sqrt(alpha+2.*16*y)
  x = - B/(4.*16*A)+0.5*16*(W-sqrt(-(3*alpha+2*y+2*beta/W)))
end function point4

function sqrt3(in)result(out)
  implicit none
  complex(8) :: in,out
  out = exp(log(in)/3.*16)
end function sqrt3
end module rayprop

```